

**Linearna algebra: 3. popravni kolokvij**

5. september 2019

Čas pisanja: 90 minut. Dovoljena je uporaba dveh listov velikosti A4 z obrazci. Uporaba elektronskih pripomočkov ni dovoljena.

**Vse odgovore dobro utemelji!****1. naloga (25 točk)**Dani sta ravnina  $\Sigma$  in premica  $p$ :

$$\Sigma : 2x - y + z = 3, \quad p : \frac{x-2}{3} = -y = \frac{z+1}{2}.$$

- (a) (5) Poišči koordinate točke  $T$ , v kateri premica  $p$  seka ravnino  $\Sigma$ .
- (b) (10) Poišči parametrizacijo premice  $q$ , ki leži v ravnini  $\Sigma$  in seka premico  $p$  pod pravim kotom.
- (c) (10) Poišči enačbo ravnine  $\Lambda$ , ki vsebuje premico  $p$  in seka ravnino  $\Sigma$  pod pravim kotom.

**Rešitev:**

- (a) Premica  $p$  ima smerni vektor  $\vec{p} = [3, -1, 2]^T$  in vsebuje točko  $A(2, 0, -1)$ , zato lahko točke na premici  $p$  lahko zapišemo kot

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 + 3t \\ -t \\ -1 + 2t \end{bmatrix}.$$

Iskano presečišče  $T$  mora ležati na  $p$ , zato bo take oblike, hkrati pa mora zadoščati enačbi ravnine, zato velja

$$\begin{aligned} 2(2 + 3t) - (-t) + (-1 + 2t) &= 3, \\ 4 + 6t + t - 1 + 2t &= 3, \\ 9t &= 0, \\ t &= 0. \end{aligned}$$

Ko  $t = 0$  vstavimo v parametrizacijo premice  $p$ , dobimo  $T(2, 0, -1)$ .

- (b) Ker premica  $q$  leži v ravnini  $\Sigma$ , bo njen smerni vektor  $\vec{q}$  pravokoten na normalo ravnine  $\vec{n} = [2, -1, 1]^T$ . Ker premica  $q$  seka premico  $p$  pod pravim kotom, bo  $\vec{q}$  pravokoten na  $\vec{p}$ . To pomeni, da bo  $\vec{q}$  vzporeden vektorskemu produktu  $\vec{n} \times \vec{p} = [-1, -1, 1]^T$ . Izberimo  $\vec{q} = [1, 1, -1]^T$ . Na premici  $q$  gotovo leži točka  $T(2, 0, -1)$ , ki smo jo izračunali pri (a). Enačba premice  $q$  je torej

$$q: \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix} + t \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

- (c) Naj bo  $\vec{m}$  normalni vektor ravnine  $\Lambda$ . Ker  $\Lambda$  vsebuje premico  $p$ , je  $\vec{m}$  pravokoten na  $\vec{p}$ . Ker  $\Lambda$  seka  $\Sigma$  pod pravim kotom, je  $\vec{m}$  pravokoten na  $\vec{n}$ . Vektorje s to lastnostjo pa smo že izračunali pod (b). Vzemimo torej  $\vec{m} = [1, 1, -1]^T$ . Za točko na  $\Lambda$  lahko vzamemo katerokoli točko na premici  $p$ , na primer kar  $T(2, 0, -1)$ . Ker je  $\vec{r}_T \cdot \vec{m} = 3$ , je enačba ravnine  $\Lambda$  enaka

$$\Lambda: x + y - z = 3.$$

## 2. naloga (25 točk)

Naj bo  $\vec{e} = [1, 1]^T \in \mathbb{R}^2$  in naj bo  $W \subseteq \mathbb{R}^{2 \times 2}$  podmnožica vseh matrik  $X \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ , za katere velja

$$X\vec{e} = X^T\vec{e}.$$

- (a) (5) Ali je  $A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$  vsebovana v  $W$ ? Ali je  $B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$  vsebovana v  $W$ ?
- (b) (10) Preveri, da je  $W$  vektorski podprostor v  $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ .
- (c) (10) Določi dimenzijo  $W$  in poišči bazo za  $W$ . Izrazi tiste od matrik iz (a), ki so vsebovane v  $W$ , v tej bazi.

### Rešitev:

- (a) Izračunamo

$$A\vec{e} = \begin{bmatrix} 4 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \text{ter} \quad A^T\vec{e} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

Ker sta  $A\vec{e}$  in  $A^T\vec{e}$  različna, sklepamo, da  $A \notin W$ . Ker je matrika  $B$  simetrična, tj.  $B = B^T$ , bo seveda  $B\vec{e} = B^T\vec{e}$  in  $B \in W$ .

- (b) Predpostavimo, da sta  $X, Y \in W$ . Potem velja  $X\vec{e} = X^T\vec{e}$  in  $Y\vec{e} = Y^T\vec{e}$ . Izračunamo

$$(X + Y)\vec{e} = X\vec{e} + Y\vec{e} = X^T\vec{e} + Y^T\vec{e} = (X^T + Y^T)\vec{e} = (X + Y)^T\vec{e}.$$

Ker je  $(X + Y)\vec{e} = (X + Y)^T\vec{e}$ , je  $X + Y \in W$ .

Naj bo še  $\alpha \in \mathbb{R}$ . Izračunamo

$$(\alpha X)\vec{e} = \alpha(X\vec{e}) = \alpha(X^T\vec{e}) = (\alpha X^T)\vec{e} = (\alpha X)^T\vec{e}.$$

Ker je  $(\alpha X)\vec{e} = (\alpha X)^T\vec{e}$ , je  $\alpha X \in W$ . Ker je  $W$  zaprt za seštevanje in množenje s skalarjem, je vektorski podprostor.

- (c) Zapišimo matriko  $X \in W$  po komponentah:

$$X = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}.$$

Izračunamo

$$X\vec{e} = \begin{bmatrix} a + b \\ c + d \end{bmatrix} \quad \text{ter} \quad X^T\vec{e} = \begin{bmatrix} a + c \\ b + d \end{bmatrix},$$

torej bo  $X\vec{e} = X^T\vec{e}$  natanko tedaj, ko bo veljalo

$$\begin{aligned} a + b &= a + c, \\ c + d &= b + d. \end{aligned}$$

Pogoja se poenostavita v  $b = c$ . V  $W$  bodo torej natanko tiste matrike  $X$ , ki so oblike

$$X = \begin{bmatrix} a & b \\ b & d \end{bmatrix}.$$

Vidimo, da imamo 3 parametre, zato bo dimenzija prostora  $W$  enaka 3. Bazo najlažje dobimo tako, da enega od parametrov postavimo na 1, ostala dva pa na 0. Baza za  $W$  so torej matrike

$$X_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad X_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{in} \quad X_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

V tej bazi lahko matriko  $B$  zapišemo kot

$$B = X_1 + 2X_2 - X_3.$$

### 3. naloga (25 točk)

Podatke  $(x, y)$  iz tabele

$x$	$-2$	$-1$	$1$	$2$
$y$	$-4$	$1$	$2$	$-1$

želimo aproksimirati s funkcijo oblike  $f(x) = ax^2 + \frac{b}{x}$ .

- (a) (10) Zapiši predoločen sistem enačb za parametra  $a$  in  $b$ .
- (b) (15) Določi parametra  $a$  in  $b$  po linearni metodi najmanjših kvadratov, da bo  $f$  predstavljala najboljšo aproksimacijo za zgornje podatke.

#### Rešitev:

- (a) Dobimo sistem

$$\begin{aligned}4a - \frac{b}{2} &= -4, \\a - b &= 1, \\a + b &= 2, \\4a + \frac{b}{2} &= -1,\end{aligned}$$

oziroma  $A\vec{x} = \vec{d}$ , kjer je

$$A = \begin{bmatrix} 4 & -\frac{1}{2} \\ 1 & -1 \\ 1 & 1 \\ 4 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}, \quad \vec{x} = \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix}, \quad \vec{d} = \begin{bmatrix} -4 \\ -1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}.$$

- (b) Izračunamo

$$A^T A = \begin{bmatrix} 34 & 0 \\ 0 & \frac{5}{2} \end{bmatrix} \quad \text{in} \quad A^T \vec{d} = \begin{bmatrix} -17 \\ \frac{5}{2} \end{bmatrix}.$$

Sistem  $A^T A \vec{x} = A^T \vec{d}$  ima očitno rešitev  $a = -\frac{17}{34} = -\frac{1}{2}$  in  $b = 1$ .

#### 4. naloga (25 točk)

Dana je matrika

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ -2 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

- (a) (15) Poišči vse lastne vrednosti in pripadajoče lastne vektorje matrike  $A$ .
- (b) (10) Je matrika  $A$  podobna diagonalni matriki? Če je, zapiši pripadajočo diagonalno matriko  $D$  in prehodno matriko  $D$ .

#### Rešitev:

- (a) Najprej izračunamo karakteristični polinom:

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} 1-x & 0 & 1 & -1 \\ -2 & 1-x & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -x & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1-x \end{vmatrix} &= (1-x) \begin{vmatrix} 1-x & 1 & -1 \\ 1 & -x & 1 \\ 1 & 0 & 1-x \end{vmatrix} = \\ &= (1-x) \begin{vmatrix} 1-x & 1 & -1 \\ 1+x-x^2 & 0 & 1-x \\ 1 & 0 & 1-x \end{vmatrix} = \\ &= -(1-x) \begin{vmatrix} 1+x-x^2 & 1-x \\ 1 & 1-x \end{vmatrix} = \\ &= -(1-x)^2 \begin{vmatrix} 1+x-x^2 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = \\ &= -(1-x)^2(1+x-x^2-1) = \\ &= -(1-x)^2(x-x^2) = \\ &= -(1-x)^2 \cdot (1-x) \cdot x = \\ &= -(1-x)^3 \cdot x = \\ &= x(x-1)^3. \end{aligned}$$

Ničle so torej  $x_{1,2,3} = 1$  in  $x_4 = 0$ . Pri lastni vrednosti 1 dobimo

$$A - I = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

torej so lastni vektorji oblike  $[0, y, w, w]^T$ . Pri  $y = 1$  in  $w = 0$  dobimo  $\vec{v}_1 = [0, 1, 0, 0]^T$ , pri  $y = 0$  in  $w = 1$  pa  $\vec{v}_2 = [0, 0, 1, 1]^T$ . Pri  $x_{1,2,3} = 1$  imamo torej dva linearno neodvisna lastna vektorja,  $\vec{v}_1$  in  $\vec{v}_2$ .

Pri lastni vrednosti 0 dobimo

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ -2 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

torej so v ničelnem prostoru vektorji oblike  $[w, -3w, 2w, w]^T$ . Pri  $w = 1$  dobimo  $\vec{v}_4 = [1, -3, 2, 1]^T$ .

- (b) Ker imamo pri lastni vrednosti  $x_{1,2,3} = 1$  le dva linearno neodvisna lastna vektorja, matrika  $A$  ni diagonalizabilna.