

## 1. NALOGE IZ LINEARNI SISTEMI

- (1) (a) Za vsak  $m \in \{5, 10, 15, \dots, 10^3\}$  generiraj 5 naključnih matrik velikosti  $m \times m$  z elementi iz enakomerne zvezne porazdelitve na intervalu  $[-1, 1]$  in za vsako izračunaj pivotno rast  $\rho$  pri  $LU$  razcepu z delnim pivotiranjem. Rezultate prikaži z diagramom kot na [TB97, p. 168, Figure 22.1].
- (b) Za vsak  $m = 8, 16, 32$  izračunaj pivotne rasti  $10^6$  naključnih matrik iz enakomerne zvezne porazdelitve na intervalu  $[-1, 1]$  in rezultate predstavi s frakvenčnim diagramom kot [TB97, p. 168, Figure 22.2].
- (c) Primerjaj svoje rezultate z rezultati za naključne matrike iz normalne porazdelitve [TB97, p. 168].

- (2) (a) Za naključno matriko velikosti  $128 \times 128$  z elementi iz enakomerne zvezne porazdelitve na intervalu  $[-1, 1]$  izračunaj  $LU$  razcep z delnim pivotiranjem. Z diagramom kot na [TB97, Figure 22.3, p. 170]. predstavi vse tiste elemente  $(i, j)$  matrike  $L_{ij}^{-1}$ , ki imajo absolutne vrednosti večje od 1 in izračunaj vhod z maksimalno absolutno vrednostjo matrike  $L^{-1}$ .
- (b) Generiraj naključno spodnje trikotno matriko  $L$  velikosti  $128 \times 128$  z elementi iz enakomerne zvezne porazdelitve na intervalu  $[-1, 1]$  in 1 na diagonali. Z diagramom kot v [TB97, Figure 22.3, p. 170] predstavi vse tiste elemente  $(i, j)$  matrike  $L_{ij}^{-1}$ , ki imajo absolutne vrednosti večje od 1 in izračunaj vhod z maksimalno absolutno vrednostjo matrike  $L^{-1}$ .

- (3) (a) Naj bo  $A_n$  matrika velikosti  $n$

$$A_n = \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & \cdots & -1 \\ 0 & 1 & -1 & \cdots & -1 \\ 0 & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & -1 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Poišči eksplicitni inverz matrike  $A_n$ . (Poskusi za majhne  $n$ , nato pa predpis ugani.)

- (b) Izračunaj  $\kappa(A_n)$ .
- (c) Naj bo  $b_n = [-n + 2, -n + 3, \dots, -1, 0, 1]^T$ . Rešitev sistema  $A_n x = b$  je  $x = [1 \ 1 \ \dots \ 1]^T$ . Perturbiraj  $b$  do  $\hat{b} = b + [0 \ \dots \ 0 \ \epsilon]^T$  in reši sistem  $A_n \hat{x} = \hat{b}$ . Uporabi  $\hat{x} = x + A_n^{-1}(\hat{b} - b)$ . Preveri, da  $b, \hat{b}, x, \hat{x}$  zadoščajo neenakosti

$$\frac{\|x - \hat{x}\|}{\|x\|} \leq \|A\| \|A^{-1}\| \frac{\|b - \hat{b}\|}{\|b\|}.$$

(4) (a) Primer slabo pogojenih matrik so Hilbertove matrike:

$$H_n = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{3} & \cdots & \frac{1}{n} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{3} & \frac{1}{4} & \cdots & \frac{1}{n+1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{1}{n} & \frac{1}{n+1} & \frac{1}{n+2} & \cdots & \frac{1}{2n-1} \end{bmatrix}.$$

Za  $n = 4, 5, \dots, 20$  izračunaj in na grafu prikaži pogojenostna števila Hilbertovih matrik.

(b) Poišči in predstavi primer uporabe Hilbertove matrike v aplikacijah. (Npr. [BDB16, Section 4.7].)

(5) Naj bo  $A_n$  kot v nalogi (3) zgoraj. Naj bo

$$b_n = \frac{1}{(n+1)^2} [1 \quad \dots \quad 1]^T.$$

Uporabi Jacobijevo in Gauss-Seidlovo metodo za reševanje sistema  $A_n x = b_n$  z začetnim približkom  $x^{(0)} = 0$ . Zaustavitveni kriterij naj bo  $\|x^{(k)} - x^{(k+1)}\| \leq \epsilon$ .

(a) Poskusi z  $n = 10, 100, 1000$  in  $\epsilon = 10^{-6}, 10^{-8}, 10^{-10}$ . Za vsak primer si zapiši  $k$ , kjer se iteracija konča. Komentiraj obnašanje obeh metod na tem primeru.

(b) Pokaži, da je točna rešitev sistema  $A_n x = b_n$  enaka

$$x_n = \left[ \frac{t_1(1-t_1)}{2} \quad \frac{t_2(1-t_2)}{2} \quad \dots \quad \frac{t_n(1-t_n)}{2} \right]^T,$$

kjer je  $t_i = \frac{i}{n+1}$ ,  $1 \leq i \leq n$ .

(c) Izračunaj normo napak  $\|x_n - x^{(i)}\|$  med iteracijo in rezultate prikaži na grafu.

(6) Gauss-Seidlovo iteracijo za reševanje linearnih sistemov  $Ax = b$  se da pospešiti z uporabo t.i. *SOR metod*. Korak iteracije je oblike

$$x^{(k)} = T_w x^{(k-1)} + c_w,$$

kjer je

$$T_w = (D + wL)^{-1}[(1-w)D - wU] \quad \text{in} \quad c_w = w(D + wL)^{-1}b,$$

$L$  strogi spodnji trikotnik matrike  $A$ ,  $D$  diagonala matrike  $A$  in  $U$  strogi zgornji trikotnik matrike  $A$ .

(a) Reši sistem  $Ax = b$  podan z

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 3 & 4 & -2 \\ 1 & -1 & 5 \end{bmatrix}, \quad b = [24 \quad 10 \quad 5]^T,$$

z Gauss-Seidlovo iteracijo in SOR metodo pri  $w = 0.1, 0.2, \dots, 1.9$  ter  $x^{(0)} = [1 \ 1 \ 1]^T$ . Nariši graf hitrosti konvergence (tj. na  $y$ -osi naj bo število korakov do zaustavitve) v odvisnosti od parametra  $w$ .

- (7) Gauss-Seidlovo iteracijo za reševanje linearnih sistemov  $Ax = b$  se da pospešiti z uporabo t.i. *SSOR metod*. Korak iteracije je sestavljen iz dve korakov oblike

$$\begin{aligned}x^{(k-1/2)} &= T_w x^{(k-1)} + c_w, \\x^{(k)} &= U_w x^{(k-1/2)} + d_w\end{aligned}$$

kjer so

$$T_w = (D + wL)^{-1}[(1 - w)D - wU] \quad \text{in} \quad c_w = w(D + wL)^{-1}b,$$

$$U_w = (D + wU)^{-1}[(1 - w)D - wL] \quad \text{in} \quad d_w = w(D + wU)^{-1}b,$$

$L$  strogi spodnji trikotnik matrike  $A$ ,  $D$  diagonala matrike  $A$  in  $U$  strogi zgornji trikotnik matrike  $A$ .

- (a) Reši sistem  $Ax = b$  podan z

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 1 \\ 3 & 5 & -3 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad b = [24 \ 10 \ 5]^T,$$

z Gauss-Seidlovo iteracijo in SSOR metodo pri  $w = 0.1, 0.2, \dots, 1.9$  ter  $x^{(0)} = [1 \ 1 \ 1]^T$ . Nariši graf hitrosti konvergence (tj. na  $y$ -osi naj bo število korakov do zaustavitve) v odvisnosti od parametra  $w$ .

- (8) Ena od iterativnih metod za reševanje sistema  $Ax = b$  je tudi metoda konjugiranih gradientov z naslednjim algoritmom:

$$x_0 = 0, r_0 = b, p_0 = r$$

**for**  $n = 1, 2, 3, \dots$  **do**

$$\alpha_n = \frac{r_{n-1}^T r_{n-1}}{p_{n-1}^T A p_{n-1}}$$

$$x_n = x_{n-1} + \alpha_n p_{n-1}$$

$$r_n = r_{n-1} - \alpha_n A p_{n-1}$$

$$\beta_n = \frac{r_n^T r_n}{r_{n-1}^T r_{n-1}}$$

$$p_n = r_n + \beta_n p_{n-1}$$

**end for**

Konvergenca metode konjugiranih gradientov je odvisna od razporeditve lastnih vrednosti matrike  $A$ . Da dosežemo bolj ugodno razporeditev s stališča konvergence lahko namesto sistema  $Ax = b$  rešujemo sistem  $M^{-1}Ax = M^{-1}b$ , kjer je  $M$  simetrična pozitivno definitna matrika. Dobimo naslednji algoritem:

$$x_0 = 0, r_0 = b - Ax_0, p_0 = M^{-1}r_0$$

**for**  $n = 1, 2, 3, \dots$  **do**  
 $\alpha_n = \frac{r_{n-1}^T M r_{n-1}}{p_{n-1}^T A p_{n-1}}$   
 $x_n = x_{n-1} + \alpha_n p_{n-1}$   
 $r_n = r_{n-1} - \alpha_n A p_{n-1}$   
 $\beta_n = \frac{r_n^T M^{-1} r_n}{r_{n-1}^T M^{-1} r_{n-1}}$   
 $p_n = M^{-1} r_n + \beta_n p_{n-1}$   
**end for**

Dana je matrika  $A$  velikosti  $m \times m$  oblike

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & & & & \\ -1 & 8 & -1 & & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & & \\ & & -1 & 2(m-1)^2 & -1 & \\ & & & -1 & 2m^2 & \end{bmatrix}.$$

Naj bo  $b = Ae$ , kjer je  $e$  vektor samih enic. Uporabi osnovno metodo konjugiranih gradientov in metodo z  $M = \text{diag}(1, 4, \dots, m^2)$  in nariši grafe ostankov  $r_k$  za  $k = 1, \dots, 100$  za matrike z  $m = 10, 100, 500$ .

- (9) Naj bodo  $a, b, c \in \mathbb{R}$  konstanti in  $A$  matrika velikosti  $n \times n$ , ki ima na diagonali števila  $2c$ , na prvi naddiagonali in prvi poddiagonali števila  $a$ , na tretji nad in poddiagonali pa števila  $b$ .
- (a) Za  $b = a = -1$ ,  $c = 2$  in  $n = 10, 100, 10^3, 10^4, 10^5, 10^6$  z uporabe metode konjugiranih gradientov predstavljene v prejšnji nalogi izračunaj število korakov z začetnim približkom  $x_0$ , ki je vektor samih ničel, do pogoja konvergence z zaustavitvenim pogojem  $\frac{\|r_k\|}{\|r_0\|} \leq 10^{-10}$ .
- (b) Ponovi nalogo za  $a = b = \frac{1}{9}$  in  $c = \frac{5}{18}$ .

#### LITERATURA

- [Ore97] B. Orel: Osnove numerične matematike, Založba FE in FRI, Ljubljana, 1997.
- [KC02] D.R. Kincaid, E.W. Cheney: Numerical Analysis, Mathematics of Scientific Computing, 3rd edition, Brooks/Cole, Pacific Grove, 2002.
- [AH03] K. Atkinson, W. Han: Elementary Numerical Analysis, 3rd edition, John Wiley & Sons, Inc., New Jersey, 2003.
- [TB97] L.N. Trefethen, D. Bau: Numerical Linear Algebra, SIAM, Philadelphia, 1997.
- [BDB16] R.L. Burden, J.D. Faires, A.M. Burden: Numerical Analysis, 10th edition, Cengage Learning, Boston, 2016.
- [GL] G.H. Golub, C.F. Van Loan: Matrix Computations, 3rd edition, Johns Hopkins Univ. Press, Baltimore, 1996.